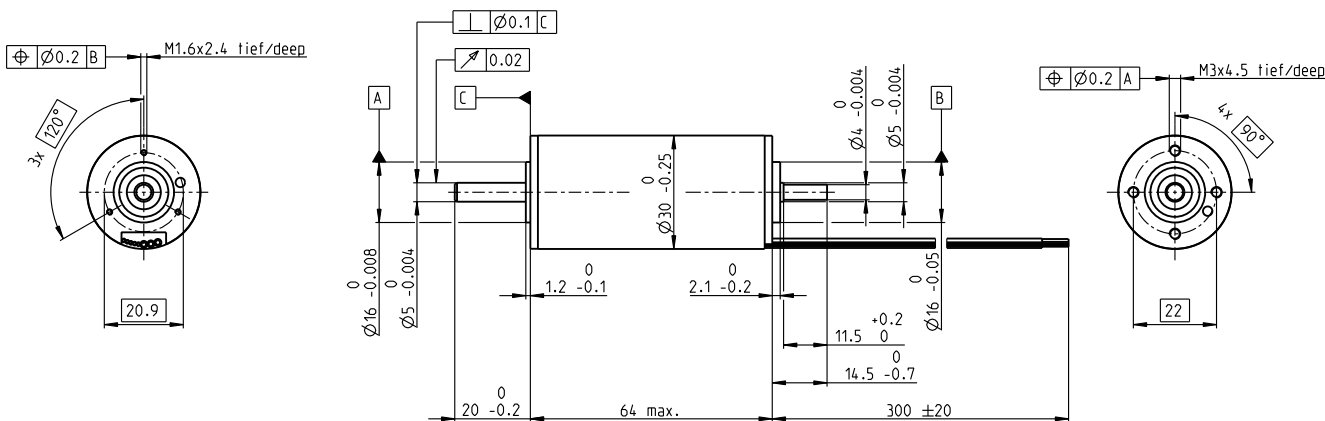


EC-4pole 30 Ø30 mm, Conmutación electrónica (Brushless), 200 W

High Power

EC-4pole



M 1:2

- Programa Stock
- Programa Estándar
- Programa Especial (previo encargo)

Referencia				
305013	305014	305015		

Datos del motor				
Valores a tensión nominal				
1 Tensión nominal	V	24	36	48
2 Velocidad en vacío	rpm	16700	16700	16500
3 Corriente en vacío	mA	723	482	356
4 Velocidad nominal	rpm	16100	16100	16000
5 Par nominal (máx. par en continuo)	mNm	95.6	95.2	92.9
6 Corriente nominal (máx. corriente en continuo)	A	7.61	5.06	3.68
7 Par de arranque	mNm	3240	3520	3430
8 Corriente de arranque	A	236	171	124
9 Máx. rendimiento	%	90	90	90
Características				
10 Resistencia en bornes fase-fase	Ω	0.102	0.21	0.386
11 Inductancia en bornes fase-fase	mH	0.016	0.037	0.065
12 Constante de par	mNm/A	13.7	20.6	27.6
13 Constante de velocidad	rpm/V	697	465	346
14 Relación velocidad/par	rpm/mNm	5.17	4.75	4.83
15 Constante de tiempo mecánica	ms	1.80	1.66	1.69
16 Inercia del rotor	gcm ²	33.3	33.3	33.3

Especificaciones	Rango de funcionamiento	Leyenda
Datos térmicos 17 Resistencia térmica carcasa/ambiente 7.4 K/W 18 Resistencia térmica bobinado/carcasa 0.21 K/W 19 Constante de tiempo térmica del bobinado 2.11 s 20 Constante de tiempo térmica del motor 1180 s 21 Temperatura ambiente -20...+100°C 22 Máx. temperatura del bobinado +155°C Datos mecánicos (rodamiento a bolas pretensado) 23 Máx. velocidad permitida 25000 rpm 24 Juego axial con carga axial < 4.0 N 0 mm > 4.0 N 0.14 mm 25 Juego radial pretensado 26 Carga axial máx. (dinámica) 5.5 N 27 Máx. fuerza de empuje a presión (estática) (ídem, con eje sostenido) 73 N 1300 N 28 Carga radial máx. a 5 mm de la brida 25 N		<ul style="list-style-type: none"> ■ Rango de funcionamiento continuo ■ Rango de funcionamiento continuo con resistencia térmica reducida R_{th2} 50% Rango de funcionamiento intermitente — Potencia nominal asignada

Otras especificaciones	Sistema Modular maxon	Detalles en el catálogo de la página 36
29 Número de pares de polos 30 Número de fases 31 Peso del motor Los datos de la tabla son valores nominales. Conexiones motor (cables AWG 18) negro Bobinado 2 motor blanco Bobinado 3 motor rojo Bobinado 1 motor Conexiones sensores (cables AWG 26) negro/gris Sensor Hall 2 azul GND verde V _{Hall} 3...24 VDC rojo/gris Sensor Hall 1 blanco/gris Sensor Hall 3 Esquema de conexión para los sensores Hall ver página 47	2 Reductor planetario Ø32 mm 4-8 Nm Página 392 3 Reductor planetario Ø42 mm 3-15 Nm Página 397-398	Encoder 16 EASY/XT 128-1024 ppv, 3 canales Página 449/451 Encoder 16 RIO 4096 pulsos, Single Turn Página 453/455 Encoder 16 EASY Absolute/XT 1024-32768 ppv, 3 canales Página 466 Encoder AEDL 5810 1024-5000 ppv, 3 canales Página 469 Encoder HEDL 5540 500 ppv, 3 canales Página 476 Freno AB 20 24 VDC, 0.1 Nm Página 517