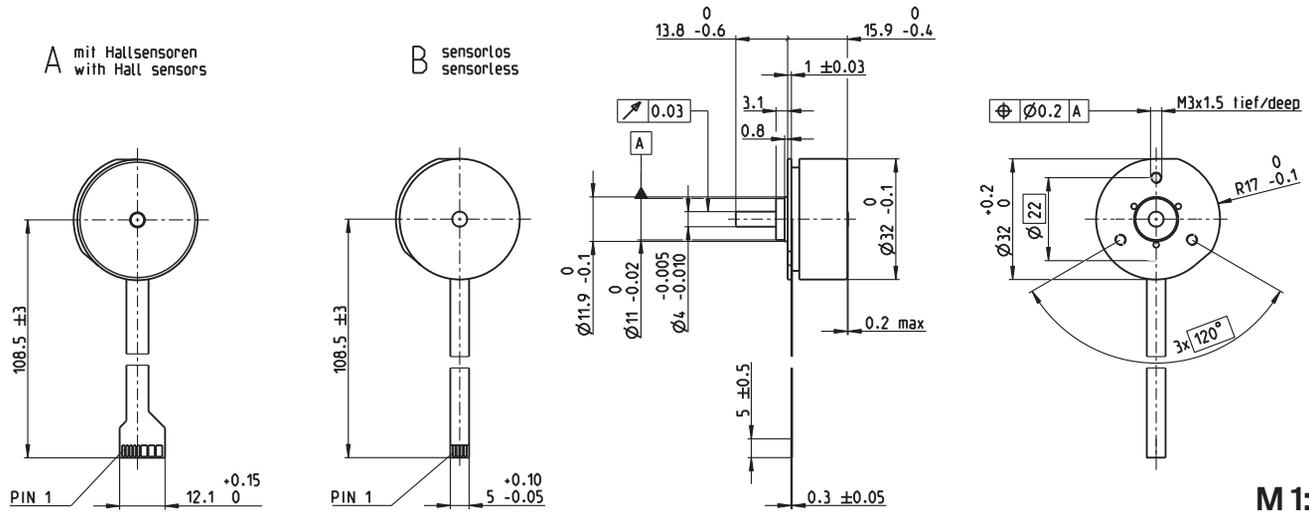


EC 32 flat Ø32 mm, à commutation électronique, 15 Watt

EC flat

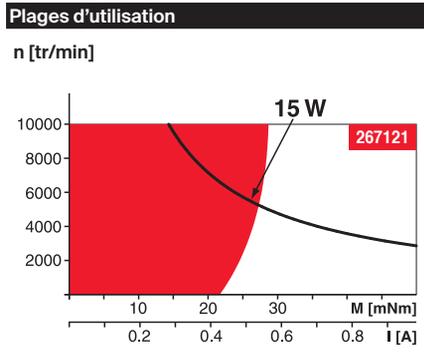


- Programme Stock
- Programme Standard
- Programme Spécial (sur demande)

| Numéros d'article | | | | |
|------------------------------|--------|--------|--------|--------|
| A avec capteurs à effet Hall | 339267 | 339268 | 267121 | 339269 |
| B sans capteurs | 339271 | 339272 | 226006 | 339273 |

| Caractéristiques moteur | | | | | |
|--------------------------------------------|------------------|------|------|------|-------|
| Valeurs à la tension nominale | | | | | |
| 1 Tension nominale | V | 9 | 12 | 24 | 48 |
| 2 Vitesse à vide | tr/min | 3720 | 4610 | 4530 | 4780 |
| 3 Courant à vide | mA | 74.7 | 75.7 | 36.9 | 19.9 |
| 4 Vitesse nominale | tr/min | 2060 | 2790 | 2760 | 2940 |
| 5 Couple nominal (couple permanent max.) | mNm | 24.5 | 25 | 25.5 | 24.7 |
| 6 Courant nominal (courant permanent max.) | A | 1.06 | 1 | 0.5 | 0.257 |
| 7 Couple de démarrage ¹ | mNm | 68.3 | 82.3 | 85.3 | 83.9 |
| 8 Courant de démarrage | A | 3.06 | 3.42 | 1.74 | 0.904 |
| 9 Rendement max. | % | 71 | 73 | 73 | 73 |
| Caractéristiques | | | | | |
| 10 Résistance aux bornes (phase-phase) | Ω | 2.95 | 3.51 | 13.8 | 53.1 |
| 11 Inductivité (phase-phase) | mH | 1.61 | 1.86 | 7.72 | 27.7 |
| 12 Constante de couple | mNm/A | 22.4 | 24.1 | 49 | 92.8 |
| 13 Constante de vitesse | tr/min/V | 427 | 397 | 195 | 103 |
| 14 Pente vitesse/couple | tr/min/mNm | 56.3 | 57.8 | 54.8 | 58.8 |
| 15 Constante de temps mécanique | ms | 20.6 | 21.2 | 20.1 | 21.6 |
| 16 Inertie du rotor | gcm ² | 35 | 35 | 35 | 35 |

| Spécifications | |
|---------------------------------------------------|--------------|
| Données thermiques | |
| 17 Résistance therm. carcasse/air ambiant | 10.8 K/W |
| 18 Résistance therm. bobinage/carcasse | 4.99 K/W |
| 19 Constante de temps therm. bobinage | 8.78 s |
| 20 Constante de temps therm. du moteur | 120 s |
| 21 Température ambiante | -40...+100°C |
| 22 Température max. de bobinage | +125°C |
| Données mécaniques (roulements préchargés) | |
| 23 Nombre de tours limite | 10000 tr/min |
| 24 Jeu axial < 5.0 N | 0 mm |
| 24 sous charge axiale > 5.0 N | typ. 0.6 mm |
| 25 Jeu radial | préchargé |
| 26 Charge axiale max. (dynamique) | 4.8 N |
| 27 Force de chassage axiale max. (statique) | 45 N |
| 27 (statique, axe maintenu) | 1000 N |
| 28 Charge radiale max. à 5 mm du flasque | 14 N |



| Plages d'utilisation | | Légende | |
|----------------------|--------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|---------|-----------------------------------------|
| ■ | Plage de fonctionnement permanent | □ | Fonctionnement intermittent |
| | Compte tenu des résistances thermiques (lignes 17 et 18) la température maximum du rotor peut être atteinte au valeur nominal de couple et vitesse et à la température ambiante de 25°C. = Limite thermique. | | La surcharge doit être de courte durée. |
| — | Puissance conseillée | | |

| Autres spécifications | | |
|----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|--------------------------------|---------------------|
| 29 Nombre de paires de pôles | 4 | |
| 30 Nombre de phases | 3 | |
| 31 Poids du moteur | 57 g | |
| Les caractéristiques moteur du tableau sont des valeurs nominales. | | |
| Connexions | | |
| Pin 1 | V _{Hall} 3.5...24 VDC | sans capteurs |
| Pin 2 | Capteurs Hall 3 | Bobinage 1 |
| Pin 3 | Capteurs Hall 1 | Bobinage 2 |
| Pin 4 | Capteurs Hall 2 | Bobinage 3 |
| Pin 5 | GND | ↘ point neutre |
| Pin 6 | Bobinage 3 | |
| Pin 7 | Bobinage 2 | |
| Pin 8 | Bobinage 1 | |
| Adaptateur | N° d'article | N° d'article |
| voir p. 514 | 220300 | 220310 |
| Connecteurs | N° d'article | N° d'article |
| TE | 1-84953-1 | 84953-4 |
| Molex | 52207-1133 | 52207-0433 |
| Connecteur pour la version A: FPC, 11 pôles, écartement 1.0 mm, top contact style Schéma de câblage de capteurs Hall, voir p. 49 ¹ calcul sans effet de saturation (p. 61/168) | | |

Construction modulaire maxon

Réducteur planétaire
Ø32 mm
0.75 - 6 Nm
Page 385/388

Réducteur à pignons droits
Ø38 mm
0.1 - 0.6 Nm
Page 395

Électronique recommandée:

| | |
|-------------------------|---------|
| Informations | Page 38 |
| ESCON Module 24/2 | 486 |
| ESCON 36/3 EC | 487 |
| ESCON Mod. 50/4 EC-S | 487 |
| ESCON Module 50/5 | 487 |
| ESCON 50/5 | 489 |
| DEC Module 24/2 | 491 |
| DEC Module 50/5 | 491 |
| EPOS4 Micro 24/5 | 495 |
| EPOS4 Mod./Comp. 24/1.5 | 496 |
| EPOS4 Mod./Comp. 50/5 | 496 |
| EPOS4 Comp. 24/5 3-axes | 497 |
| EPOS4 50/5 | 501 |