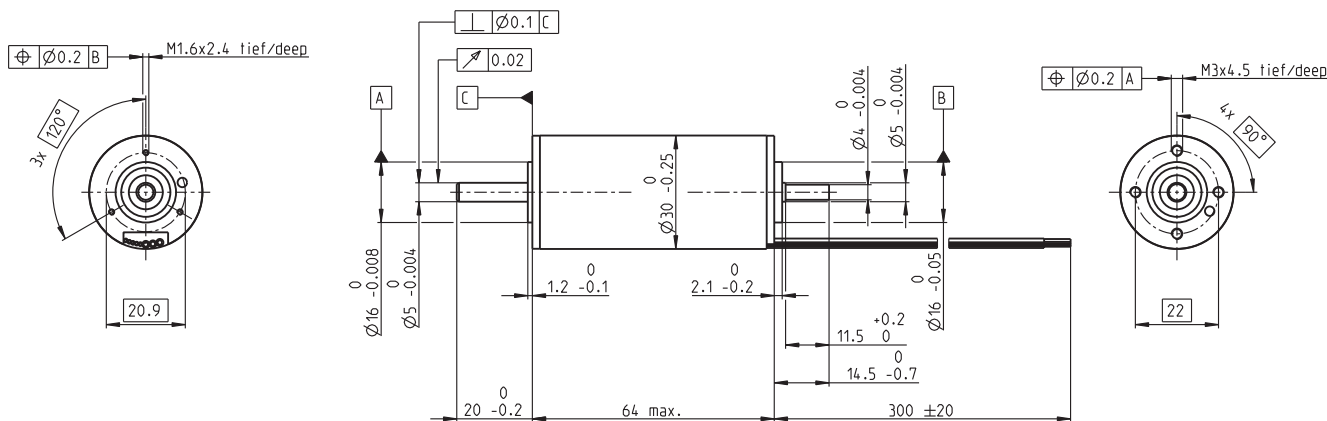


# EC-4pole 30 Ø30 mm, à commutation électronique, 200 Watt

High Power

EC-4pole



M 1:2

- Programme Stock
- Programme Standard
- Programme Spécial (sur demande)

Numéros d'article				
305013	305014	305015		

Caractéristiques moteur				
Valeurs à la tension nominale				
1 Tension nominale	V	24	36	48
2 Vitesse à vide	tr/min	16700	16700	16500
3 Courant à vide	mA	723	482	356
4 Vitesse nominale	tr/min	16100	16100	16000
5 Couple nominal (couple permanent max.)	mNm	95.6	95.2	92.9
6 Courant nominal (courant permanent max.)	A	7.61	5.06	3.68
7 Couple de démarrage	mNm	3240	3520	3430
8 Courant de démarrage	A	236	171	124
9 Rendement max.	%	90	90	90
Caractéristiques				
10 Résistance aux bornes (phase-phase)	Ω	0.102	0.21	0.386
11 Inductivité (phase-phase)	mH	0.016	0.037	0.065
12 Constante de couple	mNm/A	13.7	20.6	27.6
13 Constante de vitesse	tr/min/V	697	465	346
14 Pente vitesse/couple	tr/min/mNm	5.17	4.75	4.83
15 Constante de temps mécanique	ms	1.80	1.66	1.69
16 Inertie du rotor	gcm <sup>2</sup>	33.3	33.3	33.3

Spécifications		Plages d'utilisation		Légende	
<b>Données thermiques</b>				<ul style="list-style-type: none"> <li><span style="display: inline-block; width: 10px; height: 10px; background-color: red; margin-right: 5px;"></span> Plage de fonctionnement continu</li> <li><span style="display: inline-block; width: 10px; height: 10px; background-color: orange; margin-right: 5px;"></span> Plage de fonctionnement continu, résist. therm. réduite R<sub>th2</sub> 50%</li> <li><span style="display: inline-block; width: 10px; height: 10px; border: 1px solid black; margin-right: 5px;"></span> Plage fonctionnement temporaire</li> <li><span style="display: inline-block; width: 10px; height: 10px; border-bottom: 1px solid black; margin-right: 5px;"></span> Puissance conseillée</li> </ul>	
17 Résistance therm. carcasse/air ambiant	7.4 K/W				
18 Résistance therm. bobinage/carcasse	0.21 K/W				
19 Constante de temps therm. bobinage	2.11 s				
20 Constante de temps therm. du moteur	1180 s				
21 Température ambiante	-20...+100°C				
22 Température max. de bobinage	+155°C				
<b>Données mécaniques (roulements préchargés)</b>					
23 Nombre de tours limite	25 000 tr/min				
24 Jeu axial	< 4.0 N				
	> 4.0 N				
25 Jeu radial	0 mm				
	0.14 mm				
26 Charge axiale max. (dynamique)	préchargé				
	5.5 N				
27 Force de chassage axiale max. (statique)	73 N				
	1300 N				
28 Charge radiale max. à 5 mm du flasque	25 N				

Autres spécifications		Construction modulaire maxon		Détails sur la page de catalogue 36	
29 Nombre de paires de pôles	2			<b>Codeur 16 EASY/XT</b> 128 - 1024 imp., 3 canaux Page 449/451 <b>Codeur 16 EASY Absolute/XT</b> 4096 pas, Single Turn Page 453/455 <b>Codeur 16 RIO</b> 1024 - 32768 Imp., 3 canaux Page 466 <b>Codeur AEDL 5810</b> 1024 - 5000 imp., 3 canaux Page 469 <b>Codeur HDL 5540</b> 500 imp., 3 canaux Page 476 <b>Frein AB 20</b> 24 VDC, 0.1 Nm Page 517	
30 Nombre de phases	3				
31 Poids du moteur	300 g	<b>Réducteur planétaire</b> Ø32 mm 4 - 8 Nm Page 392 <b>Réducteur planétaire</b> Ø42 mm 3 - 15 Nm Page 397-398			
Les caractéristiques moteur du tableau sont des valeurs nominales.					
<b>Connexions moteur</b> (câble AWG 18)					
noir	Bobinage 2 du moteur				
blanc	Bobinage 3 du moteur				
rouge	Bobinage 1 du moteur				
<b>Connexions capteurs</b> (câble AWG 26)					
noir/gris	Capteurs à effet Hall 2				
bleu	GND				
vert	V <sub>Hall</sub> 3...24 VDC				
rouge/gris	Capteurs à effet Hall 1				
blanc/gris	Capteurs à effet Hall 3				
Schéma de câblage de capteurs Hall, voir p. 47					
		<b>Electronique recommandée:</b> <b>Informations</b> Page 36 ESCON Mod. 50/5 487 ESCON Mod. 50/4 EC-S 487 ESCON Mod. 50/8 (HE) 488 ESCON 50/5 489 ESCON 70/10 489 DEC Module 50/5 491 EPOS4 Mod./Comp. 50/5 496 EPOS4 Module 50/8 497 EPOS4 Comp. 50/8 CAN 499 EPOS4 50/5 501 EPOS4 70/15 501			