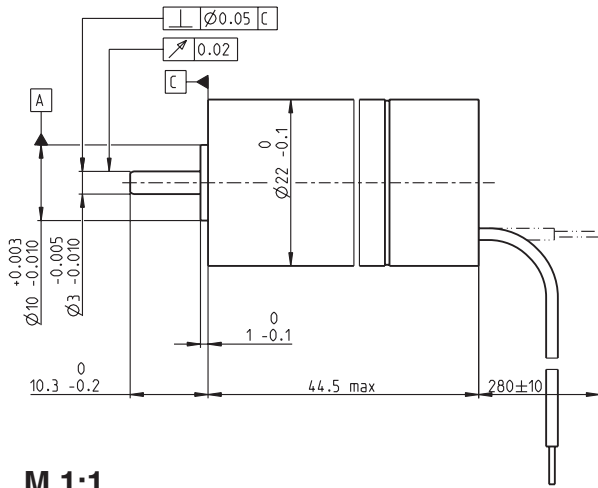
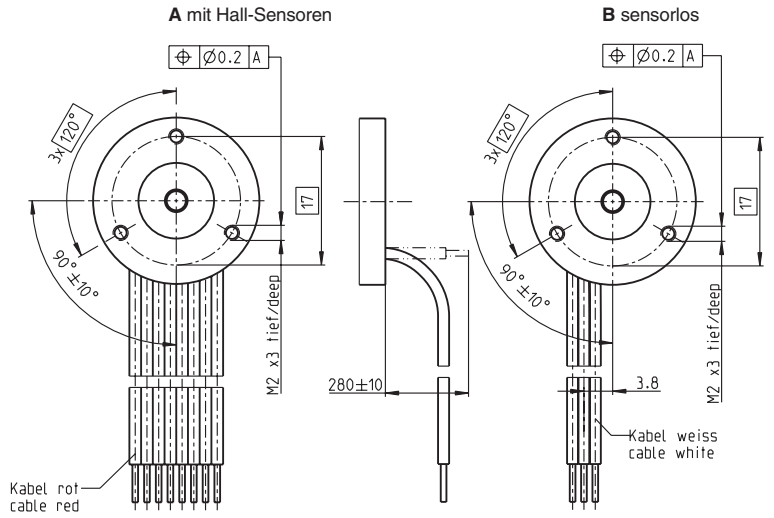


EC 22 Ø22 mm, bürstenlos, 40 Watt

sterilisierbar



M 1:1



- Lagerprogramm
- Standardprogramm
- Sonderprogramm (auf Anfrage)

Artikelnummern

	386665	386666	386667	386668
A mit Hall-Sensoren				
B sensorlos	386669	386670	386671	386672

Motordaten

Werte bei Nennspannung		12	24	36	48
1 Nennspannung	V	12	24	36	48
2 Leerlaufdrehzahl	min ⁻¹	36100	41700	41800	44900
3 Leerlaufstrom	mA	327	198	132	110
4 Nenndrehzahl	min ⁻¹	31700	37800	37900	41000
5 Nennmoment (max. Dauerdrehmoment)	mNm	17.1	16.8	16.7	16.1
6 Nennstrom (max. Dauerbelastungsstrom)	A	5.67	3.23	2.14	1.68
7 Anhaltmoment	mNm	155	204	210	219
8 Anlaufstrom	A	49.1	37.4	25.7	21.5
9 Max. Wirkungsgrad	%	85	86	86	86
Kenndaten		0.244	0.641	1.4	2.23
11 Anschlusswiderstand Phase-Phase	Ω	0.244	0.641	1.4	2.23
12 Anschlussinduktivität Phase-Phase	mH	0.0182	0.0546	0.123	0.189
13 Drehmomentkonstante	mNm/A	3.15	5.46	8.18	10.1
14 Drehzahlkonstante	min ⁻¹ /V	3030	1750	1170	941
15 Kennliniensteigung	min ⁻¹ /mNm	235	206	200	206
16 Mechanische Anlaufzeitkonstante	ms	5.2	4.54	4.41	4.56
17 Rotorträgheitsmoment	gcm ²	2.11	2.11	2.11	2.11

Spezifikationen

- Thermische Daten**
- 17 Therm. Widerstand Gehäuse-Luft 10 K/W
 - 18 Therm. Widerstand Wicklung-Gehäuse 2 K/W
 - 19 Therm. Zeitkonstante der Wicklung 4.85 s
 - 20 Therm. Zeitkonstante des Motors 278 s
 - 21 Umgebungstemperatur -40...+135°C
 - 22 Max. Wicklungstemperatur 155°C
- Mechanische Daten (vorgespannte Kugellager)**
- 23 Grenzdrehzahl 60000 min⁻¹
 - 24 Axialspiel bei Axiallast < 4.5 N 0 mm
 - > 4.5 N max. 0.14 mm vorgespannt
 - 25 Radialspiel 4 N
 - 26 Max. axiale Belastung (dynamisch) 53 N
 - 27 Max. axiale Aufpresskraft (statisch) 250 N
 - 28 Max. radiale Belastung, 5 mm ab Flansch 16 N

Weitere Spezifikationen

- 29 Polpaarzahl 1
- 30 Anzahl Phasen 3
- 31 Motorgewicht 85 g

Motordaten gemäss Tabelle sind Nenndaten.

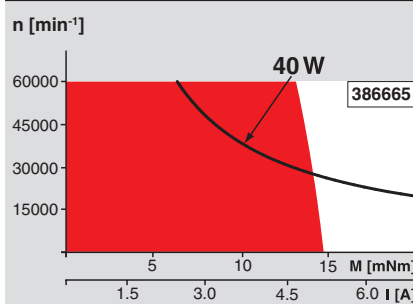
Anschlüsse A und B, Motor (Kabel AWG 22)

- rot Motorwicklung 1
- schwarz Motorwicklung 2
- weiss Motorwicklung 3

Anschlüsse A, Sensoren (Kabel AWG 26)

- grün V_{Hall} 3...24 VDC
 - blau GND
 - rot/grau Hall-Sensor 1
 - schwarz/grau Hall-Sensor 2
 - weiss/grau Hall-Sensor 3
- Schalbild für Hall-Sensoren siehe S. 33

Betriebsbereiche



Legende

- Dauerbetriebsbereich**
Unter Berücksichtigung der angegebenen thermischen Widerstände (Ziffer 17 und 18) und einer Umgebungstemperatur von 25°C wird bei dauernder Belastung die maximal zulässige Rotortemperatur erreicht = thermische Grenze.
- Kurzzeitbetrieb**
Der Motor darf kurzzeitig und wiederkehrend überlastet werden.
- Typenleistung**

Anwendung

135°C
Sterilisierbare Geräte

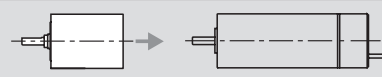
- Knochensägen, Knochenbohrer
- Fräsgeräte
- Arthroskopische Shaver
- Chirurgische Hefter
- Zahnärztliche Geräte

Sterilisierbedingungen

Sensorlos: typisch 1000 Sterilisationszyklen	
Hall-Sensor: typisch 500 Sterilisationszyklen	
Sterilisation mit Wasserdampf	
Temperatur	+134°C ± 4°C
Druckbeständig bis	2.3 bar
Rel. Luftfeuchtigkeit	100 %
Zyklusdauer	18 Minuten

maxon Baukastensystem

Planetengetriebe
sterilisierbar
Ø22 mm
0.5 - 2.0 Nm
Seite 299



Übersicht Seite 20-25

Empfohlene Elektronik: Hinweise		Seite 24
ESCON Module 24/2		378
ESCON 36/3 EC		379
ESCON Mod. 50/4 EC-S		379
ESCON Module 50/5		379
ESCON 50/5		380
ESCON 70/10		380
DEC Module 24/2, 50/5		382